



SERVIÇO PÚBLICO FEDERAL
MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO
UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE – FURG
PROGRAMA DE PÓS-GRADUAÇÃO EDUCAÇÃO EM
CIÊNCIAS: QUÍMICA DA VIDA E SAÚDE



Nome da disciplina: Modelagem Computacional Aplicada à Ambientes Virtuais

Professora: Silvia Botelho

Carga Horária (créditos): 45h/a – 3cr

Dia e horário: quinta-feira as 9h20 as 12h

EMENTA: Fundamentos e Tecnologias para Percepção. Tipos de Sensores. Representação da Incerteza. Extração de Características. Modelagem, Reconhecimento e Interpretação da Informação. Mapeamento e Localização.

BIBLIOGRAFIA:

- Robot Vision by B. Horn, MIT Press, 1986.
Probabilistic Robotics. Sebastian Thru, Wolfram Burgard, Dieter Foxn. MIT Press. 2006.
Pattern Recognition and Machine Learning. Christopher M. Bishop. Springer. 2006.
Murphy, Robin R. Introduction to AI Robotics. The MIT Press. 2000.
R.C. Gonzalez, R.E.Woods. Digital Image Processing. Addison-Wesley Publishing Company, 1992.
D. Ballard, C.M. Brown. Computer Vision. Prentice-Hall, Englewood Cliffs, NJ, 1982.
Yussof, Hanafiah. Robot Localization and Map Buildings. In-Teh. 2010.
Introduction to Autonomous Mobile Robots. Roland Siegwart and Illah R. Nourbakhsh. MIT Press. 2004.